



AstroPi Mission Zero

Heute hast Du an der AstroPi Mission Zero teilgenommen:



Du hast Python-Code programmiert, der auf die Internationale Raumstation geschickt und dort laufen wird.

```
main.py
1 # Bibliotheken importieren
2 from sense_hat import SenseHat
3 from time import sleep
4
5 # Einrichten des Sense HAT
6 sense = SenseHat()
7 sense.set_rotation(270)
8
9 # Farbsensor einrichten
10 sense.color.gain = 60 # Empfindlichkeit des Sen
11 sense.color.integration_cycles = 64 # Das Inter
12
13 # Farbvariablen und Bild hinzufügen
14 # Farbpalette
15
16
17 m = (34, 139, 34) # waldgrün
18 t = (255, 140, 0) # dunkelorange
19 q = (255, 255, 0) # gelb
20 y = (255, 20, 147) # dunkelrosa
21
22
23 for i in range(25):
24     rgb = sense.color # erhalte die Farbe vom S
25     c = (rgb.red, rgb.green, rgb.blue)
26
27     bild = [
28         c, c, y, y, y, y, c, c,
29         c, y, y, t, t, y, y, c,
30         y, y, t, q, q, t, y, y,
31         c, y, y, t, t, y, y, c,
32         c, c, y, y, y, y, c, c,
33         m, c, c, m, m, c, c, m,
34         c, m, m, m, m, m, m, c,
35         c, c, c, m, m, c, c, c]
36
37 # Das Bild anzeigen
38 sense.set_pixels(bild)
39 sleep(1)
40 sense.clear()
```

Visual Output

ROLL: 0 PITCH: 90 YAW: 0

Space Station Control Panel

TEMPERATURE 13°C	PRESSURE 1013hPa	HUMIDITY 45%
COLOUR [Blue bar]	MOTION No <input type="checkbox"/> Yes <input type="checkbox"/>	TIMER 00:08

Stop

Alle Links zum Projekt findest Du auf der Webseite des InfoLab: infolab.cs.uni-saarland.de

Wir freuen uns, dass Du das InfoLab besucht hast!

